



آزمایشگاه تحقیقاتی رباتیک

دانشکده مهندسی مکانیک

دانشگاه علم و صنعت ایران

مدیر: پروفسور حبیب نژاد کورایم

Email: hkorayem@iust.ac.ir



توانایی ها

- طراحی منیپولاتورهای مکانیکی
- مدلسازی ربات الاستیک
- تحلیل تنش منیپولاتورها
- انجام آزمایشات بر پایه بینایی ربات
- شبیه سازی و کنترل ربات بر پایه بینایی
- استخراج معادلات به صورت سیمبولیک
- تعیین ماکزیمم ظرفیت حمل بار
- آنالیز FMEA و QFD روی رباتها
- تست عملکرد رباتها

تجهیزات

- ربات شش محوره
- ربات کارتزین
- ربات اطلس II
- ربات Sweeper
- ربات MobaLab
- نرم افزارهای چندرسانه ایی
- نرم افزار آموزش ربات
- منیپولاتور مکانیکی
- شبیه سازی انواع مختلف رباتها
- انواع مختلفی از عملگرهای انتهایی